PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

59-012029

(43) Date of publication of application: 21.01.1984

(51)Int.CI.

B65H 7/12 G03G 15/00

(21)Application number: 57-118678

(71)Applicant: CANON INC

(22)Date of filing:

09.07.1982

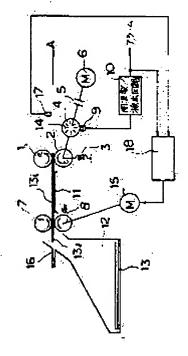
(72)Inventor: SETO KAORU

(54) DEVICE FOR DETECTING AND PREVENTING MULTI-FEED OF PAPER

(57)Abstract:

PURPOSE: To improve the accuracy of detecting and preventing multi-feed of paper regardless of kinds of paper and without any influence of extraneous light in a paper transport apparatus of a copier or the like by providing a pair of rollers different in driving torque, the rotational frequency or the rotating direction of one roller being changed depending upon the slide of passing paper.

CONSTITUTION: When sheets 13i and 13j are overlapped and transported, slipping is caused between the sheets 13i, 13j by a difference in coefficient of friction between the sheet 13i and a rubber roller 1 and between the sheet 13j and a rubber roller 2. Accordingly, the rotation of the rubber roller is not followed by the rotation



of the rubber roller 2. At that time, an ALARM signal is generated from a frequency detection circuit 10 to light an alarm lamp, and the rotation of a motor 15 is stopped to stop the rotation of a rubber roller 8. Thus, only the sheet 13i can be transported. In this arrangment, the multifeed of paper can be detected and prevented regardless of thickness and kinds of paper and without any influence of extraneous light.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (JP)

①特許出願公開

⑫公開特許公報(A)

昭59—12029

ூInt. Cl.³ B 65 H 7/12 G 03 G 15/00 識別記号

1 1 2

庁内整理番号 7376-3F 6691-2H 43公開 昭和59年(1984)1月21日

発明の数 2 審査請求 未請求

(全 7 頁)

の用紙の重送検出及び防止装置

昭57-118678

0)特 @出

願 昭57(1982)7月9日

70発 明

者、瀬戸薫

東京都大田区下丸子3丁目30番

2号キヤノン株式会社内

⑪出 願 人 キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番

2 号

個代 理 人 弁理士 大塚康徳

1. 発明の名称

用紙の重送検出及び防止装置

2.特許請求の範囲

(1) 駆動トルクがそれぞれ異なる一対のローラ を備え、萩ローラ間を通過する用紙のすべりで前 記ローラの一方の回転数または回転方向に変化を 生じさせることによつて重送を検出することを特 敬とする用紙の重送検出装置。

(2) 用紙のすべりで回転数又は回転方向に変化 を生じるローラの回転トルクが対のローラの回転 トルクに対して低いことを特徴とする第1項配轍 の用紙の低送検出装置。

(3) ローラ間を通過する用紙のすべりで駆動ト ルクの低い側のローラの回転数又は回転方向に変 化を生じさせることによつて重送を検出する検出 手段と、前記のローラの前段に配置された紙の駆 動ローラであつて、低送が検出されたときに最上 部の用紙を除く用紙を保持し、該最上部の用紙が **ら順次搬送するように制御される主動ローラと介** 在する紙のすべりによつて回転する従助ローラと を有する用紙の飯送防止装置。

3. 発明の詳細な説明

木発明は複写機、レーザービームプリンタ、インクジェットプリンタ等の用紙を搬送する装置における用紙の重送検出及び防止装置に関するものである。

散を提供するにある。

次に本発明の一実施例を抵付図面を参照して説明する。

第1図は本発明の実施例をブロック的に示って、図中1、2、7、8はゴムローラ 1 は図で、ローラ 1 は図示せる 日本 はは 5 にの 日本 1 5 にの 日本 2 15 にの 日本 3 16 にの 日本 3 17 にの 日本 3 17 にの 日本 4 18 にの 18 にの

作を停止させることが行われるが、この構成は記録装置の稼動率の低下を招き、さらには用紙厚が異なる場合や色紙を用いる場合には用紙の透過光量が変化するのみならずその光量変化も微妙であるため外乱光等により誤動作をする。また、予めフォーマットが印字されたプレブリント用紙を用

更に従来は重送の検出のみを対象とするため、 積極的に重送を助止する機能はなかつた。

いる場合には適用できない等の問題があつた。

本発明は、かかる従来例の欠点を除去するもので、その目的は枚葉紙の厚さが変わつても、 色紙であつても、 また、 プレブリント用紙であつても、 確実に 瓜送を検出することが 可能であって、 外乱光による影響のない 瓜送検出及び 助止 装 程案 するところにある。 更に、 本発明の 他の 目的は、 瓜送の発生を積極的に解決できる 瓜送 助止 装

量が制御されてトルク伝達量が制御される。従つ でゴムローラ1と2には互いに逆方向のトルクが 作用される。然るにゴムローラ1のトルクが大き いため、これと接するゴムローラ2は摩擦による トルクを受けてb 力向に回転する。

4 はゴムローラ 2 と一体に回転するエンコーダ 4 は
で、スリット 1 4 を有する。このエンコーダ 4 は
スリット 1 4 により回転速度に比例する 1 は 単の
パルスを発生する。なお、エンラグ 4 は 単の
転力向のみを表わす 信号を ユーダ 4 を 構 の ででです。 9 は、エンタ ラブタ で 根 は に に 度 数 形のフォトインタラブタ で 他 山 し パルス は 周 波 を 低する パルスを 出力する。こののパルスを 出力する。この 1 と 2 の回転
動状態が調べられる。ここでゴムローラ 2 の回転

数が低くなつたり、また、逆転する場合は、ゴム ローラ2がゴムローラ1に従助していないので、 重送が発生したことが識別される。 即ち、 周被数 検出回路10にて検出された周波数が所定値以下 になると、ALARM信号は発生されて図示せぬ 繋 告ランプが点灯すると共にモータ駅動制御部 18に信号が送られてモータ15の回転が停止す る。次に用紙検出用フォトセンサ17が用紙13 を検出すると、モータ15が一定時間反転し、一ゴ ムローラ8が図中e 方向に回転駆動される。その 後、モータ15が再度ゴムローラ8を図中 d 方向 に回転駆動する。なお、図中3は定テンションバ ネで、テンションが可調整に構成されると共に、 ゴムローラ2をゴムローラ1に一定の力で押圧す る。第6図は上述のモータ駆動制御部18に格納 されている制御フローチャート中の重送の検出に

よつて割込みスタートするサブルーチンでステッ プS 1 で、周波数検出回路 1 0 (公知の積分回路 を使用でき、繰返し周波数レートが、所定以下に 低下すると、山力がハイレベルになる)によつて 瓜送状態が入力されるとスタートし、ステップ S2でモータ15を停止する。次にステップS3 でフォトセンサ17が用紙を検出したか否かを判し 別し、用紙を検出したときは制御をステップS4 にすすめる。ステップS4でモータ15を逆転さ せ、ローラ8を駆動してローラ8の摩擦によつて 保持されている用紙(この場合は13 j)をB方 向に逆送する。モータ15は用紙を貯蔵部12に 落とし込むまで逆転を維続しなければならず、こ の駆動時間の制御は、ステップS5による逆転時 間のタイマーセット、タイムアウトか否かを判別 するステップSBの判別でNoのときにカウント

グウンを行うステップS7によつて実行される。 ステップS6でタイムアウトを判別したときに制 倒はステップS8にすすみ、次の給紙にそなえ、 モータ15を一旦停止させた上で、その正転を制 切する。

次に本発明の動作につき説明する。

. 第2図(a)に示す如く用紙通路16を介してゴムローラ7,8の間に送り込まれた1枚の用紙13は第2図(b)に示す如く用紙搬送ガイド11上を通つてゴムローラ1,2の間に送り込まれた後、第2図(c)に示す如く搬送される。ゴムローラ1,2,7,8は夫々a,b,f,dに示す回転方向に回転して1枚の用紙13が搬送される。

次に2枚の用紙が重なつて搬送された場合について第3図(a)~(c)を参照して説明する。

第3図(a)に示す如く用紙13iと13jとが 低なつて搬送されてゴムローラ1,2の位置に到 進すると、用紙13iとゴムローラ1との床擦抵 抗および用紙13jとゴムローラ2との摩擦抵抗 が用紙13iと13jとの間における摩擦抵抗よ りも大きいので用紙13iと13jとの間に第5 図(b)に示す如くすべりを生じる。従つてゴム ローラ1の回転にゴムローラ2の回転が追従しな くなるので前述の如く開被数検出回路10からA LARM信号が発生されて図示せぬ警報ランプが 点灯すると共にモータ15の回転が停止してゴム ローラ8の回転も停止する(第6図ステップ SI,S2)。この時ゴムローラIがa方向に回 転駆動されるので第3図(b) ,(c)に示す如 く用紙131が図中A方向に搬送されると共に、 ゴムローラ7が用紙131の移動に従助して図中

f 方向に回転する。また、用紙13iはゴムロー ラ8が停止しているので搬送されない。次いで第 4 図 (a) に示す如く、用紙13 i が A 方向に概 送されてフォトセンサ17で検出されると、ステ ップS3、モータ駆動回路18に信号が送られて モータ15が逆転し、ステップS4。ゴムローラ 8が図中e方向に回転する。この時、用紙13i はゴムローラク、8を既に通過しその押圧力から 解除され且つゴムローラ1、2による押圧力を受 けているものとする。次いでゴムローラ.8のe方 向への回転によつて用紙13jがB方向、即ちA とは反対の方向に搬送されて再度給紙通路 1 6 に 至る。然るに給紙通路16の紙厚方向の間隙が充 分小さいので用紙13 j は給紙通路16近傍の壁 によつて偏行を受け、第4図(b)に示す如く壁 の傾斜面16 に沿つて腕曲し乍ら、第4図

(c) に示す如く用紙貯蔵部12に落とし込む。
一方、用紙13iはゴムローラ1、2によつてA
方向に搬送される。また、モータ駆動回路18
は、用紙13jが用紙貯蔵部12にスタックされるに充分な時間が経過すると、ステップS6、第
4 図(c) に示す如くモータ15を逆転させてゴムローラ8を d 方向に回転駆動させ、次の給紙に備える。

上述の実施例は、同時に2枚の用紙が結紙された場合であるが、第5図(c)に示す如く3枚以上の用紙が供給された場合であつても、また、紙厚の異なる用紙が供給された場合であつても、ゴムローラ1,2間に一定のテンションが作用されるのでゴムローラ2が正転と反転を繰り返し乍ら原送された2枚目以下の用紙の通過を阻止する。

本発明の装置は次のように変形することが可能

第 7 図はかかる制御を行う制御フローであつ て、重送の検出によつて割込みスタートレ(ステップS 1 0)、ステップS 1 1 でモータ 1 5 を停 止し、ステップS12でフォトセンサ17によつて用紙の通過を検出する。検出したときには、制御をステップS13にすすめ、モータ15の正転を行う。ステップS14で重送か否かの判別を行い、Yesのときは、制御をステップS11にもどし、上述の制御を実行じ、最上部の用紙のみ搬がし、他の用紙を保持しておく。かかる制御をくり返し、ステップS14の判別がNoのときは、リターンする。従つて、この態様に従えば用紙貯蔵部12は不要となる。

上述のように本発明は駆動トルクの異なるローラ間に用紙を通過させると共に低送時には前記駆動トルクの違いによつて用紙間にすべりを生じさせ、所要の用紙を 1 枚宛搬送するので用紙の紙厚、反射率の相違等に拘らず安定した給紙を行うことができるのみならず、搬出側では、乗送が実

質的に生じないのでプリント動作を停止させる必要がない。このため、稼動率が向上するという効果を発揮する。

4. 図面の簡単な説明

第1 図は本発明の係る低送防止装置の一実施例のプロック図、

第2図(a)は1枚の枚葵紙が供給された状態 を示す一実施例のブロック図、

第2図(b)は1枚の枚葉紙がゴムローラにより2個所で担持された状態を示す一実施例のブロック図、

第2図(c)は1枚の枚葉紙の搬送が完了する 状態を示す一実施例のプロック図、

第3図(a)は重送された用紙がゴムローラにより2個所で担持された状態を示す一実施例のブロック図、

第5図(b)は2枚の用紙が駆動トルクの異なる2つのゴムローラ間に供給された状態を示すー 実施例の部分拡大図、

第5 図(c)は多数枚の用紙が駆動トルクの異なる2つのゴムローラ間に供給された状態を示す
・・実施例の拡大図、

第6 図及び第7 図はモータ 駅動制御部が実行する制御フローのフローチャートである。

ここで、1,2,7,8はゴムローラ、4はエンコーダ、6,15はモータ、17はフオトセンサを示す。

特 許 出 願 人 キャノン株式会社

代理人 弁理士 大 塚 康



第3図(b)は低送が検出された状態における ゴムローラの回転力向と用紙の位置を示す一実施 例のプロック図、

第3図(c)は重送された用紙のうち、最上部の用紙が搬送される状態を示す一実施例のプロック図、

第4図(a)は重送された用紙が逆送りされる 状態を示すー実施例のブロック図、

第4図(b)は底送された用紙が用紙貯蔵部に 逆送りされる状態を示す一実施例のブロック図

第4図(c)は最上部の用紙が搬送され、低送された用紙が用紙貯蔵部に収縮された状態を示す 一実施例のプロック図、

第5図(a)は駆動トルクの異なる2つのゴムローラにて一枚の用紙が搬送される状態を示す一 実施例の部分拡大図、

